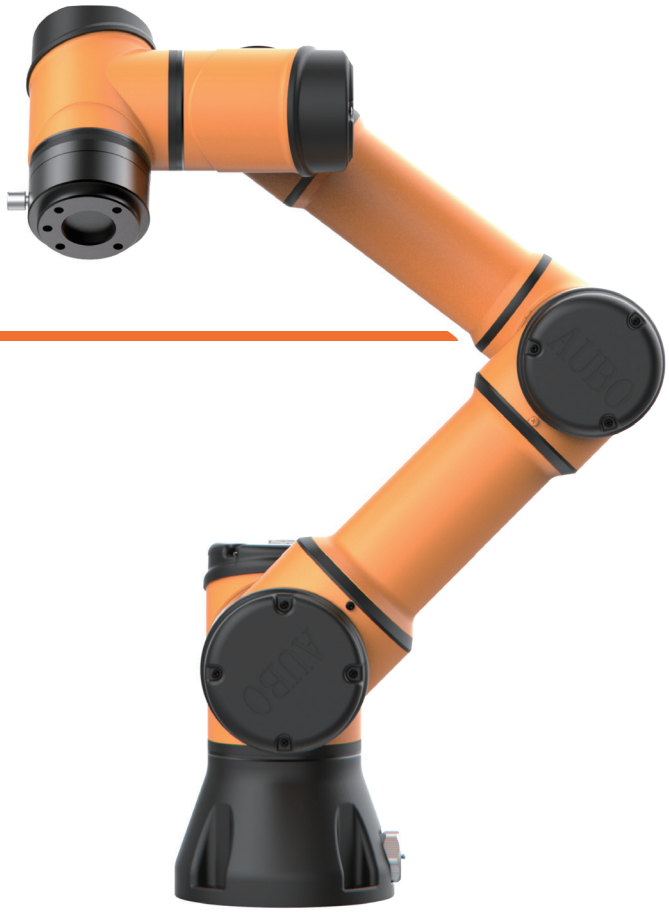
# AUBO-D3S
## D系列协作机器人



**3KG**
负载

**16KG**
重量

**±0.02mm**
重复定位精度

**625mm**
工作半径

- **AUBO-D3S是遨博最小自重的协作机器人，自重仅16kg**
- **负载3kg，最大工作半径625mm**
- **小巧轻便，占地面积小，各关节均可实现±360°旋转**

### 适合领域

3C、汽车、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流

遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，产品先后通过：

- EN ISO 13849-1:2015(PL=d, CAT 3)认证
- 欧盟CE认证
- 北美认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 洁净度class5级

遨博智能 AUBO

### 特性优点

**01 更安全**
支持 10 级碰撞检测和传感器安全检测，无需安全防护

**02 更开放**
开放的系统平台，支持SDK、API，多种通讯方式，可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯

**03 更精准**
重复定位精度可达±0.02mm，可长时间连续完成高精度要求的工作，大幅提高生产良率

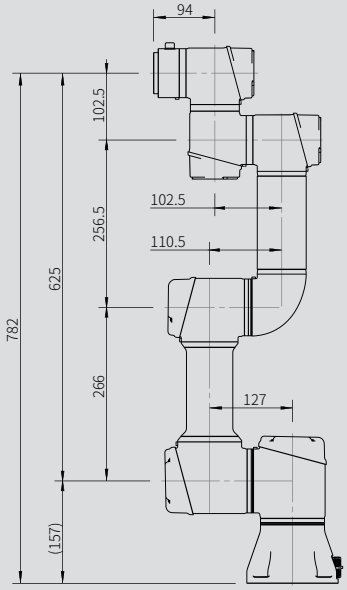
**04 更简单**
可选择拖拽示教、坐标定位、路径规划、离线编程等多种方式操作机器人，可视化界面简单易学

**05 更广泛**
可覆盖各行业差异性应用，应用范围广泛

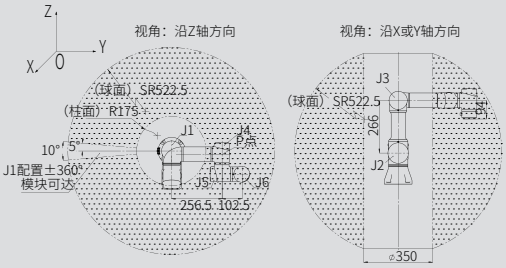
部署灵活 编程简易 安全稳定 模块化 高精度
柔性化生产 应用广泛 系统开放 高投资回报率 其他

# AUBO D3S

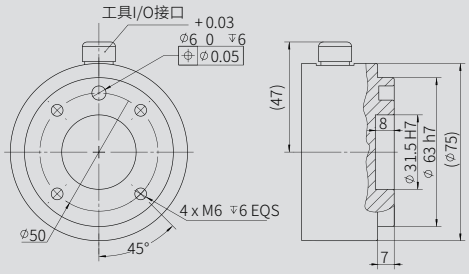
## 技术参数
TECHNICAL SPECIFICATIONS



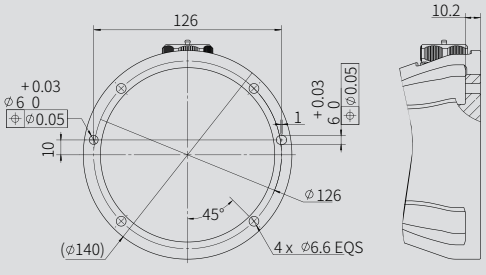

**AUBO-D3S** 外形尺寸图




**AUBO-D3S** 本体P点运动范围



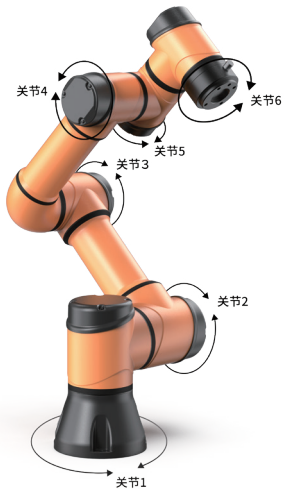

**AUBO-D3S** 末端法兰




**AUBO-D3S** 基座俯视图

### 机械臂

| | |
|---|---|
| 自由度 | 6 |
| 最大工作半径(mm) | 625 |
| 负载(kg) | 3 |
| 重量(kg) | 16 |
| 安装面直径(mm) | Ø140 |
| 重复定位精度(mm) | ±0.02 |
| 工具速度(m/s) | ≤1.9 |
| 平均功率(W) | 150 |
| 峰值功率(W) | 1000 |
| 工作环境温度范围(°C) | 0-50 |
| 工作环境湿度 | 90%相对湿度(非冷凝) |
| 安装方式 | 任意角度 |
| 防护等级 | IP54 |
| ISO 14644-1 洁净室等级 | 5 |




### 关节运动参数

| | 运动范围(°) | 最大速度(°/s) |
|---|---|---|
| joint 1 | ±360 | 178 |
| joint 2 | ±360 | 178 |
| joint 3 | ±360 | 178 |
| joint 4 | ±360 | 237 |
| joint 5 | ±360 | 237 |
| joint 6 | ±360 | 237 |

*各关节具备±360的能力，受限于应用场景，各关节可能达不到，请实际使用过程中注意。

### 控制柜

| | |
|---|---|
| 产品型号 | AUBO-CB-M |
| 控制柜尺寸(长*宽*高) | 390mm*370mm*265mm |
| 重量 | 15kg |
| 连接机械臂线缆长度 | 5m(可定制，最长8m) |
| 连接示教器线缆长度 | 4m |
| 连接电源线缆长度 | 5m |
| 通讯协议 | Ethernet、Modbus-RTU/TCP、Profinet(选配) |
| 接口与开放性 | SDK(支持C/C++/C#/Lua/Python开发)、支持ROS系统、API |
| 供电电源 | 100-240VAC,50-60Hz |
| 防护等级 | IP43 |

### 控制柜IO/工具端IO

| | | 控制柜 | 末端工具端 |
|---|---|---|---|
| I/O 接口 | 数字输入 | 16(普通)/16(安全) | 4(可配) |
| | 数字输出 | 16(普通)/16(安全) | 4(可配) |
| | 模拟输入 | 4 | 2 |
| | 模拟输出 | 4 | - |
| I/O 电源 | 输出电压 | 24V | 0V/12V/24V |
| | 输出电流 | 3A Max | 0.8A |

### 示教器

| | |
|---|---|
| 产品型号 | AUBO-TP |
| 尺寸 | 355mm*235mm*54mm |
| 重量 | 1.57kg |
| IP等级 | IP43 |
| 颜色 | 橙色+黑色 |

免责声明：
1.本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
2.本产品目录为本公司著作物，版权归我司所有，转载或者引用本目录内容请注明来源，未经允许不得随意转载，否则将视为侵权并依法追究法律责任。