

# AUBO-D20S

## D系列协作机器人



**20KG**  
负载



**63KG**  
重量



**±0.1mm**  
重复定位精度



**1650mm**  
工作半径

- ✓ AUBO-D20S可实现20kg超重负载,关节可实现±360°旋转
- ✓ 最大工作半径1650mm,重复定位精度可达±0.1mm
- ✓ 1:3负载自重比,可覆盖各种大负载应用场景

### 适合领域

3C、汽车、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品,产品先后通过:

- EN ISO 13849-1:2015(PL=d, CAT 3)认证
- 欧盟CE认证
- 北美认证
- 韩国KCs认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 洁净度class5级



### 特性优点

- 01 大有可为**  
20kg超重负载,最大工作半径1650mm,重复定位精度可达±0.1mm,1:3负载自重比
- 02 安全协作**  
可搭载力传感器实现碰撞检测及拖动示教
- 03 灵活易用**  
可视化界面简单易学,半小时可掌握编程方式
- 04 系统开放**  
开放的系统平台,支持SDK、API,多种通讯方式,可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



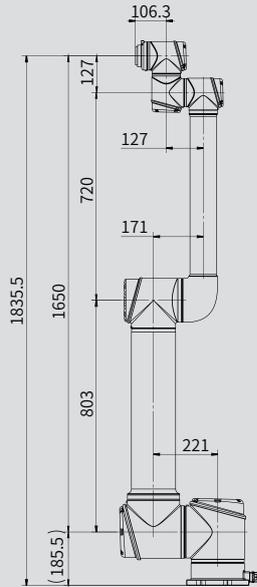
系统开放



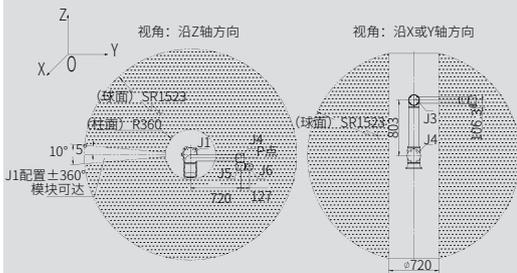
高投资回报率



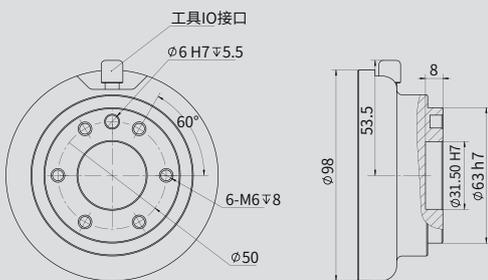
其他



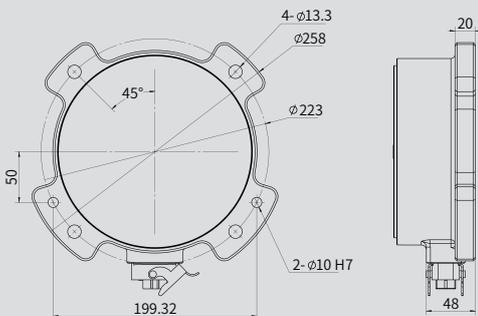
AUBO-D20S 外形尺寸图



AUBO-D20S 本体P点运动范围



AUBO-D20S 末端法兰



AUBO-D20S 基座俯视图

### 机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	1650
负载 (kg)	20
重量 (kg)	63
安装面直径 (mm)	Ø260
重复定位精度 (mm)	±0.1
工具速度 (m/s)	≤2.6
平均功率 (W)	1000
峰值功率 (W)	3000
工作环境温度范围 (°C)	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54
ISO 14644-1 洁净室等级	5



### 关节运动参数

	运动范围 (°)	最大速度 (°/s)
joint 1	±360	93
joint 2	±360	93
joint 3	±360	178
joint 4	±360	178
joint 5	±360	178
joint 6	±360	178

\*各关节具备±360的能力,受限于应用场景,各关节可能达不到,请实际使用过程中注意。

### 控制柜

产品型号	AUBO-CB-M
控制柜尺寸 (长*宽*高)	410mm*390mm*285mm
重量	16kg
连接机械臂线缆长度	5m (可定制,最长8m)
连接示教器线缆长度	4m
连接电源线缆长度	5m
通讯协议	Ethernet、Modbus-RTU/TCP、Profinet (选配)
接口与开放性	SDK (支持C/C++/C#/Lua/Python开发)、支持ROS系统、API
供电电源	100-240VAC,50-60Hz
防护等级	IP43



### 控制柜I/O/工具端I/O

	控制柜	末端工具端
I/O 接口	数字输入	16 (普通)/16 (安全)
	数字输出	16 (普通)/16 (安全)
	模拟输入	4
	模拟输出	4
I/O 电源	输出电压	24V
	输出电流	3A Max

### 示教器

产品型号	AUBO-TP
尺寸	355mm*235mm*54mm
重量	1.57kg
IP等级	IP43
颜色	橙色+黑色



免责声明:

1.本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。  
2.本产品目录为本公司著作,版权归我司所有,转载或者引用本目录内容请注明来源,未经允许不得随意转载,否则将视为侵权并依法追究法律责任。

