

AUBO-D10S

D系列协作机器人



10KG
负载



38.5KG
重量



±0.03mm
重复定位精度



1350mm
工作半径

- ✓ AUBO-D10S协作机器人具有**1350mm**工作半径，还兼具**±0.03mm**的重复定位精度
- ✓ 负载**10kg**，最大工作半径**1350mm**
- ✓ 大负载、工作半径长，各关节均可实现**±360°**旋转

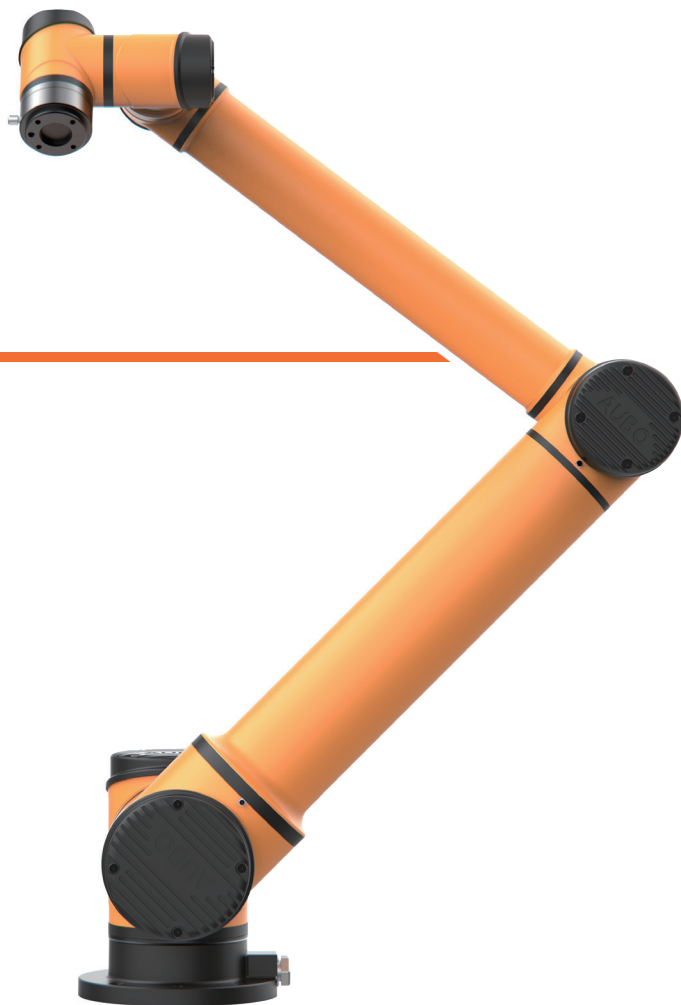
适合领域

3C、汽车、五金家电、厨卫洁具、医疗健康、科研教育、餐饮、新零售、日化、物流



遨博致力为客户提供安全、可靠的协作机器人产品，产品先后通过：

- EN ISO 13849-1:2015(PL=d, CAT 3)认证
- 欧盟CE认证
- 北美认证
- 韩国KCS认证
- 中国CR认证
- SEMI S2认证
- 洁净度class5级



特性优点

01 更安全

支持 10 级碰撞检测和传感器安全检测，无需安全防护

02 更开放

开放的系统平台，支持SDK、API，多种通讯方式，可与多种末端治具、视觉、移动等外围设备建立通讯

03 更精准

重复定位精度可达±0.03mm，可长时间连续完成高精度要求的工作，大幅提高生产良率

04 更简单

可选择拖拽示教、坐标定位、路径规划、离线编程等多种方式操作机器人，可视化界面简单易学

05 更广泛

可覆盖各行业差异性应用，应用范围广泛



部署灵活



编程简易



安全稳定



模块化



高精度



柔性化生产



应用广泛



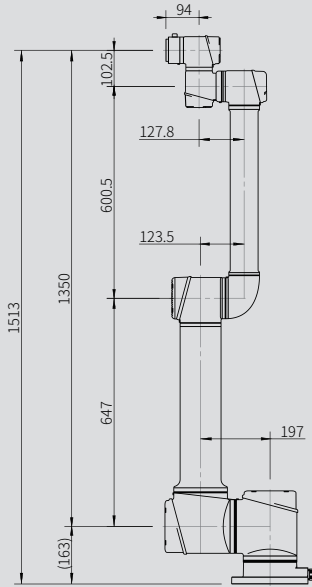
系统开放



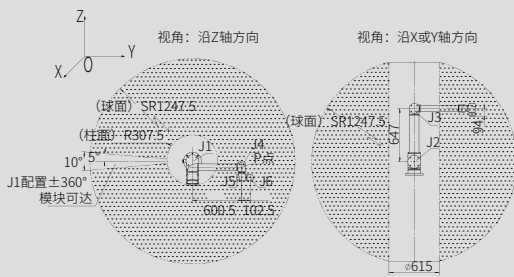
高投资回报率



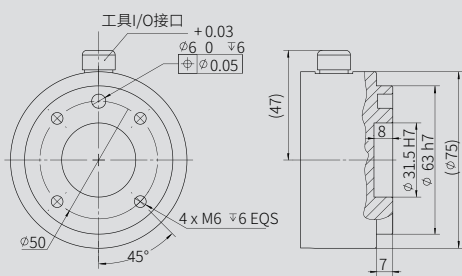
其他



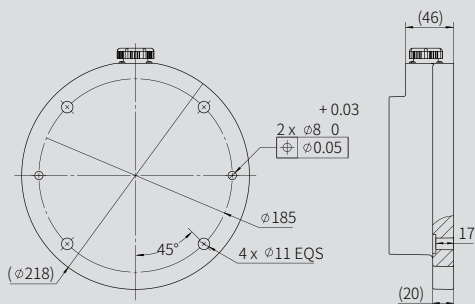
AUBO-D10S 外形尺寸图



AUBO-D10S 本体P点运动范围



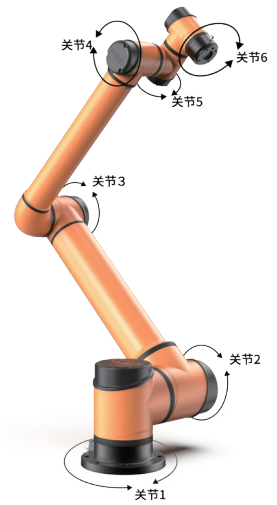
AUBO-D10S 末端法兰



AUBO-D10S 基座俯视图

机械臂

自由度	6
最大工作半径 (mm)	1350
负载 (kg)	10
重量 (kg)	38.5
安装面直径 (mm)	Ø220
重复定位精度 (mm)	±0.03
工具速度 (m/s)	≤4.0
平均功率 (W)	500
峰值功率 (W)	2000
工作环境温度范围 (°C)	0-50
工作环境湿度	90%相对湿度 (非冷凝)
安装方式	任意角度
防护等级	IP54
ISO 14644-1 洁净室等级	5



关节运动参数

	运动范围 (°)	最大速度 (°/s)
joint 1	±360	178
joint 2	±360	178
joint 3	±360	223
joint 4	±360	178
joint 5	±360	237
joint 6	±360	237

*各关节具备±360的能力, 受限于应用场景, 各关节可能达不到, 请实际使用过程中注意。

控制柜

产品型号	AUBO-CB-M
控制柜尺寸 (长*宽*高)	390mm*370mm*265mm
重量	15kg
连接机械臂线缆长度	5m (可定制, 最长8m)
连接示教器线缆长度	4m
连接电源线长度	5m
通讯协议	Ethernet, Modbus-RTU/TCP, Profinet (选配)
接口与开放性	SDK (支持C/C++/C#/Lua/Python开发)、支持ROS系统、API
供电电源	100-240VAC, 50-60Hz
防护等级	IP43



控制柜IO/工具端IO

	控制柜	末端工具端
I/O 接口	数字输入	16 (普通)/16 (安全)
	数字输出	16 (普通)/16 (安全)
	模拟输入	4
	模拟输出	4
	模拟输出	-
I/O 电源	输出电压	24V
	输出电流	3A Max

示教器

产品型号	AUBO-TP
尺寸	355mm*235mm*54mm
重量	1.57kg
IP等级	IP43
颜色	橙色+黑色



免责声明:

- 本产品目录内容可能会在不预先通知的情况下有所变更。
- 本产品目录为本公司著作物, 版权归我司所有, 转载或者引用本目录内容请注明来源, 未经允许不得随意转载, 否则将视为侵权并依法追究法律责任。

